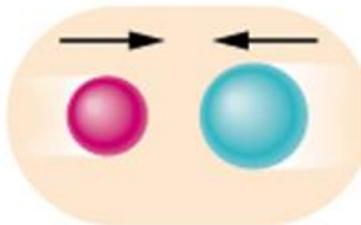


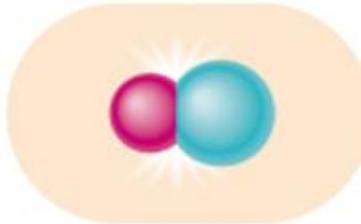
URTI

Coinvolgono due o più particelle (corpi puntiformi):

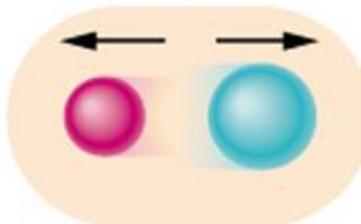
{Ci riferiamo a corpi di cui non consideriamo la struttura interna}



Prima



Durante



Dopo

Che interagiscono

Forze interne INTENSE. Non è necessario un contatto

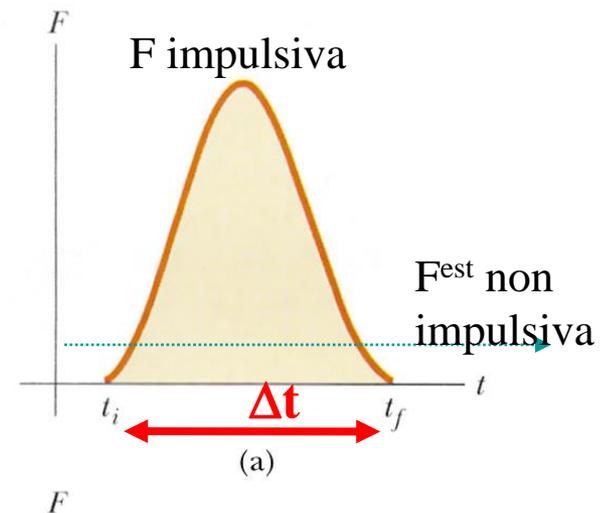
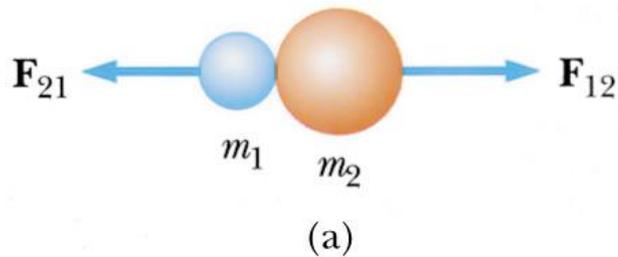
Per un tempo breve

Rispetto ai tempi di osservazione

Modificando il proprio moto

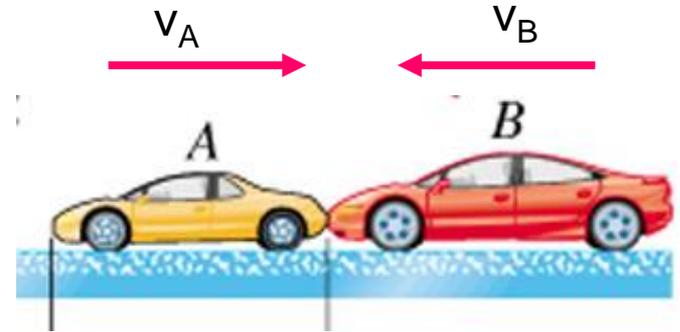
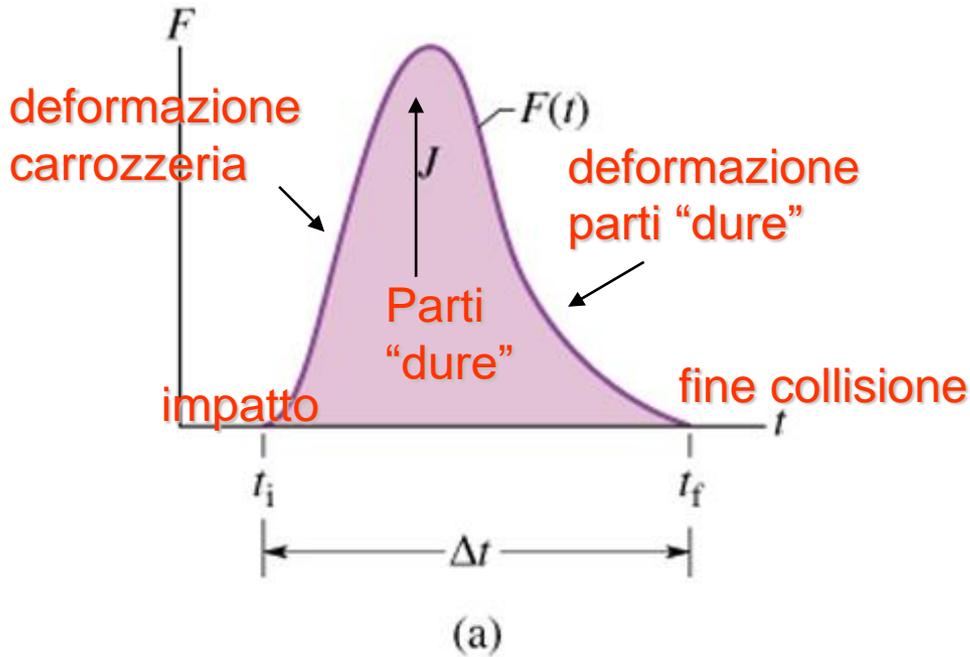
Occorre uno studio di P_{Tot} , P_i e Energia Cinetica per capire queste "modificazioni"

Quindi si parla di **urti** quando due punti materiali (o due sistemi di punti materiali) interagiscono per un intervallo di **tempo estremamente breve**. Si sviluppano forze **INTERNE** di intensità elevata dette **“IMPULSIVE”**.



Durante questo tempo, piuttosto breve rispetto alla durata complessiva del moto, i punti non si muovono in modo apprezzabile.

Esempio di URTTO: collisione frontale



$$\vec{F}_{12} = -\vec{F}_{21}$$

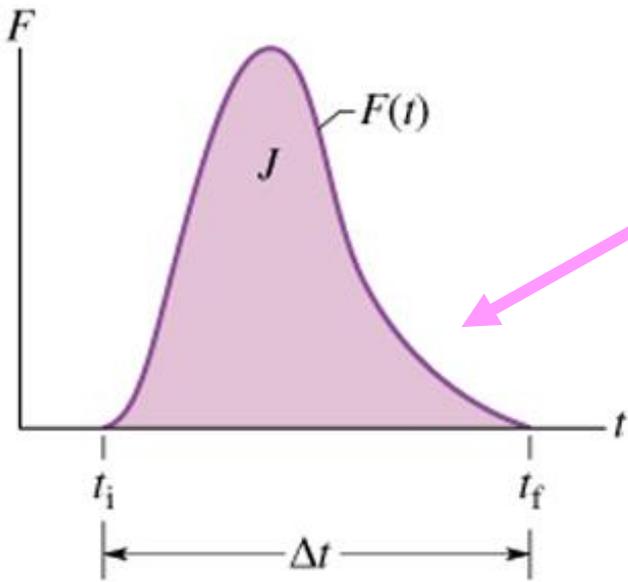
Forze intense e su tempi brevi: *IMPULSIVE*

[1000 Kg a 100 Km/h fermati in 0.1 sec: $3 \cdot 10^5$ N]

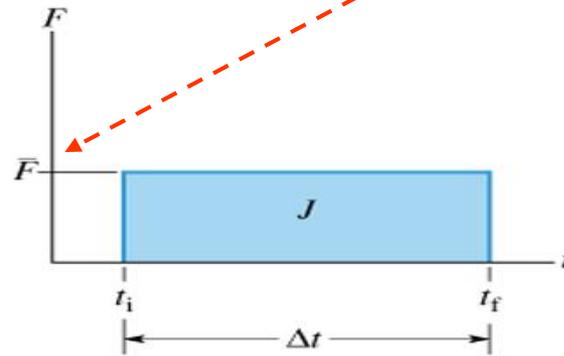
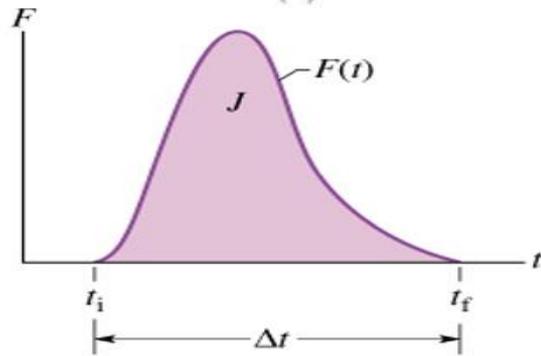
Ora vale: $\vec{F}_{12} = \frac{d\vec{p}_1}{dt}$ e invertendo si ha

$$\Delta\vec{p}_1 = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F}_{12}(t) dt \equiv (def) = \vec{J}$$

Impulso



(a)



Graficamente l'impulso J corrisponde all'area sottesa dalla curva

*Si introduce quindi la forza **MEDIA***

$$\bar{F} = \frac{|J|}{\Delta t}$$

Ma il sistema è formato da 2 corpi

$$\begin{aligned} \Delta p_1 &= p_{1f} - p_{1i} = J_{12} = \int F_{12} dt = - \int -F_{12} dt = \\ &= - \int \underbrace{F_{21}}_{-F_{12}} dt = -J_{21} = -\Delta p_2 \end{aligned}$$

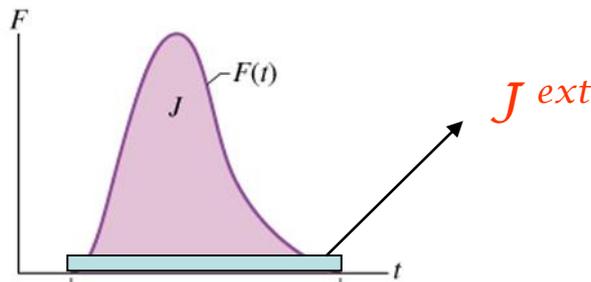
Così vale: $\Delta \vec{p}_1 + \Delta \vec{p}_2 = \Delta \vec{p}_{tot} = 0$ in un urto

Ovvero: $\vec{P}_{1i} + \vec{P}_{2i} = \vec{P}_{1f} + \vec{P}_{2f}$

NB: Se non ci sono forze esterne

Se infatti $\vec{F}_{ext} \neq 0 \Rightarrow \Delta p_{tot} = \Delta p_1 + \Delta p_2 =$
 $J_{12} + J_{21} + J_1^{ext} + J_2^{ext} = \sum_i J_i^{ext} \neq 0$

Ma se $|F_{int}| \gg |F_{ext}|$ allora $J^{ext} \sim 0$
Si trascura



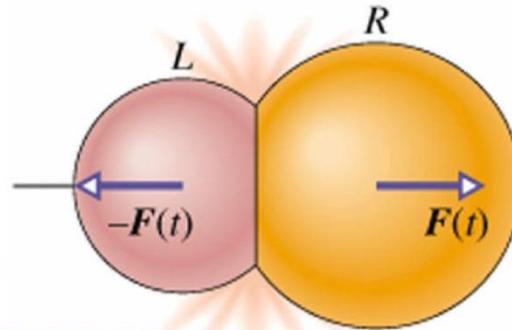
Le forze esterne non devono essere di tipo impulsivo

Urti

Sistema chiuso e isolato

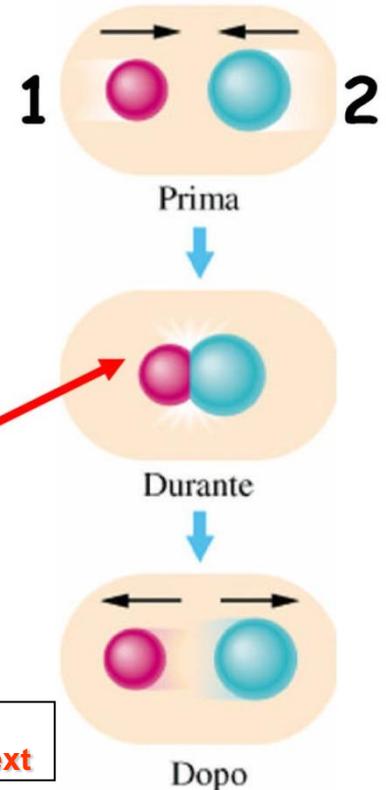
La quantità di moto è utile per studiare gli urti. Un urto è un evento nel quale una forza agisce per un tempo relativamente breve, su ciascuno di due corpi in contatto.

In un sistema chiuso ed isolato, la quantità di moto P resta invariata.



$$\vec{p}_{1,i} + \vec{p}_{2,i} = \vec{p}_{1,f} + \vec{p}_{2,f}$$

Trascuro F_{ext}



Se nell'urto tra due corpi l'energia cinetica totale non cambia, l'urto si chiama **elastico**. Negli usuali urti tra oggetti comuni, una certa porzione di energia si trasferisce da cinetica ad altre forme. In questi casi, l'urto si chiama **anelastico**.

In presenza di forze esterne, la variazione della quantità di moto dovuto alle forze esterne è:

$$\Delta \vec{P} = \int_{t_1}^{t_2} F^{est} dt = F_m^{est} \cdot \Delta t$$

Se Δt è piccolo

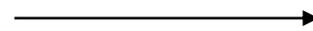
ΔP è trascurabile

$$\vec{P} = cost$$

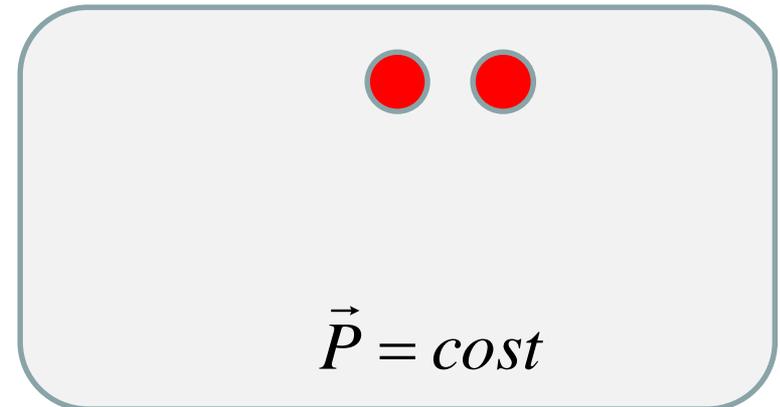
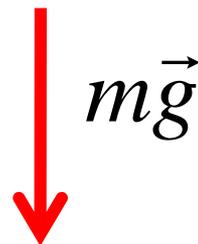
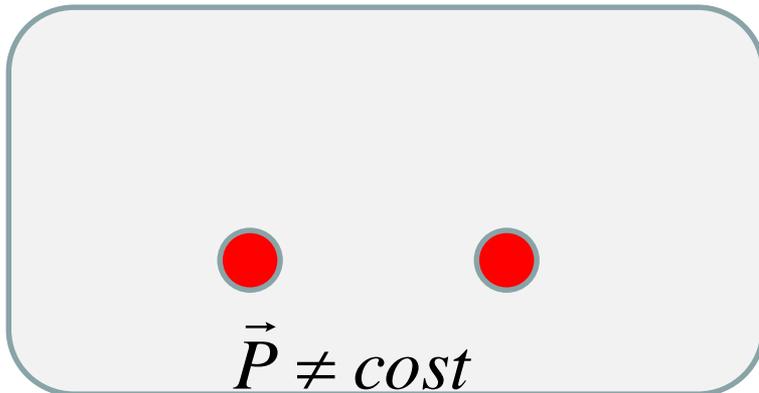
Inoltre

$$\vec{L}_{in} = \vec{r} \wedge \vec{P}_{in}$$

$$\vec{L}_{fin} = \vec{r} \wedge \vec{P}_{fin}$$



$$\vec{L}_{in} = \vec{L}_{fin}$$



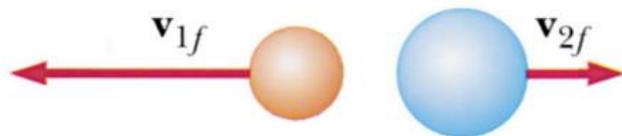
Dal punto di vista dell'energia gli urti si classificano

Prima dell'urto



(a)

Dopo l'urto

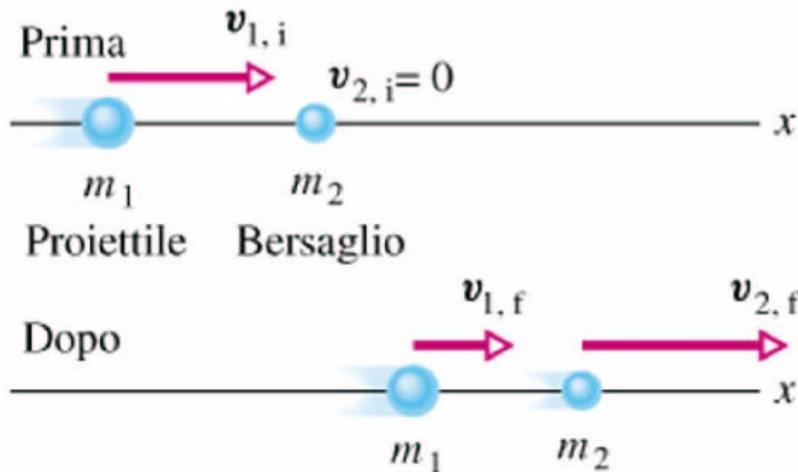


(b)

- **Elastici**: si conserva l'energia cinetica quindi le forze interne sono conservative.
- **Anelastici**: quando non si conserva l'energia cinetica. Gli urti sono **completamente anelastici** quando i due corpi restano attaccati dopo l'urto. L'energia cinetica può anche aumentare, esplosioni).

URTI Unidimensionali

Urto elastico

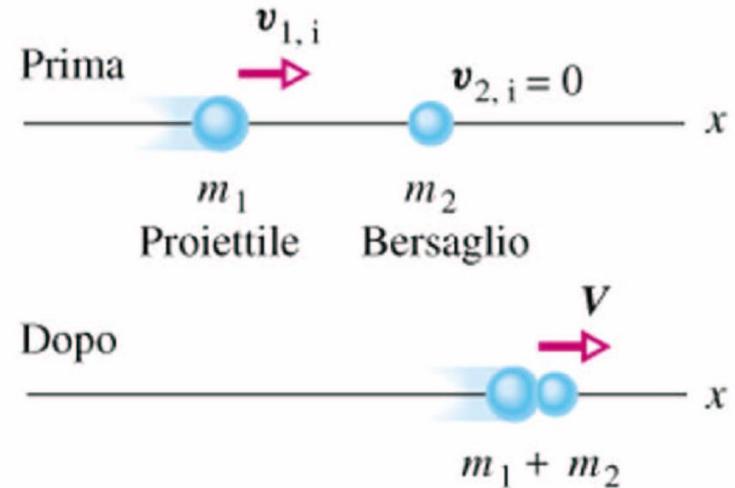


$$m_1 v_{1,i} + 0 = m_1 v_{1,f} + m_2 v_{2,f}$$

$$\frac{1}{2} m_1 v_{1,i}^2 + 0 = \frac{1}{2} m_1 v_{1,f}^2 + \frac{1}{2} m_2 v_{2,f}^2$$

$$v_{1,f} = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} v_{1,i}; v_{2,f} = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_{1,i}$$

Urto completamente anelastico



$$m_1 v_{1,i} + 0 = (m_1 + m_2) V$$

$$V = \frac{m_1}{m_1 + m_2} v_{1,i}$$

URTO PARZIALMENTE ANELASTICO

Si conserva solo quantità di moto:

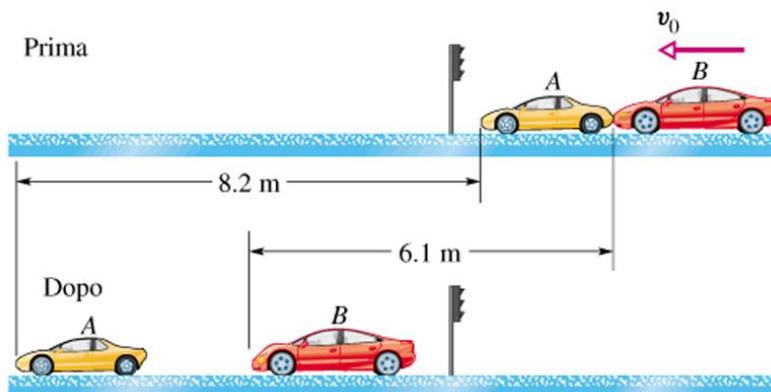
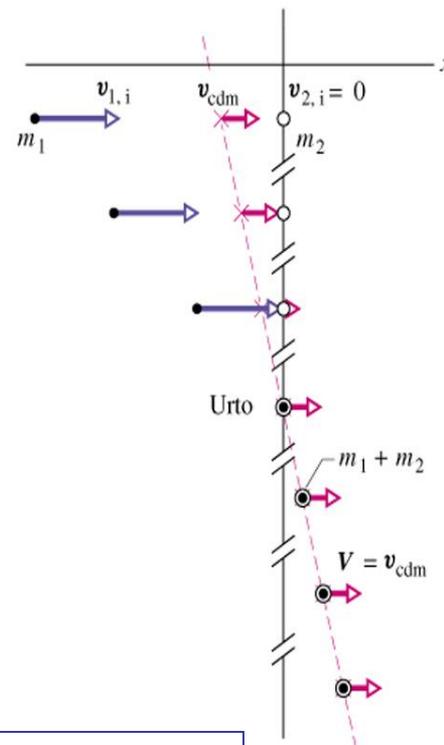
$$m_1 \vec{v}_{1i} + m_2 \vec{v}_{2i} = m_1 \vec{v}_{1f} + m_2 \vec{v}_{2f}$$

Per il Centro di Massa: $P_{CdM} = P_{Tot} = Mv_{CdM}$

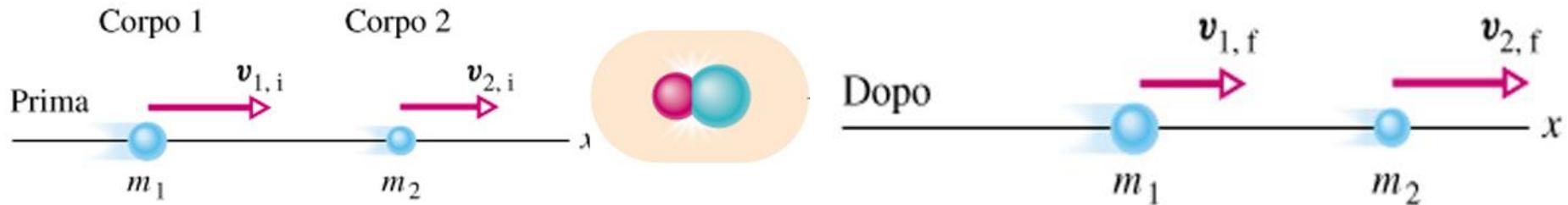
Nel nostro caso vale: $(m_1 + m_2)v_{CdM} = P_{1i} + P_{2i}$

$$v_{CdM f} = \frac{P_{Tot f}}{m_1 + m_2} = \frac{P_{Tot i}}{m_1 + m_2} = v_{CdM i}$$

La velocità del centro di massa rimane invariata
(vale sempre in un sistema isolato)



URTO ELASTICO in 1 Dimensione



A) Conservazione quantità di moto $\left\{ \begin{aligned} m_1 v_{1i} + m_2 v_{2i} &= m_1 v_{1f} + m_2 v_{2f} \\ K_{1i} + K_{2i} &= K_{1f} + K_{2f} \end{aligned} \right.$

B) Conservazione dell'Energia

Con $K = \frac{1}{2}mv^2$

$$\left\{ \begin{aligned} m_1 (v_{1i} - v_{1f}) &= m_2 (v_{2f} - v_{2i}) \iff -\Delta p_1 = +\Delta p_2 \\ \frac{m_1}{2} (v_{1i}^2 - v_{1f}^2) &= \frac{m_2}{2} (v_{2f}^2 - v_{2i}^2) \end{aligned} \right.$$

La soluzione si ricava facilmente se si considera che:

$$(v_i^2 - v_f^2) = (v_i + v_f) \cdot (v_i - v_f)$$

E dividendo la seconda equazione con la prima membro a membro per il primo si ottiene :

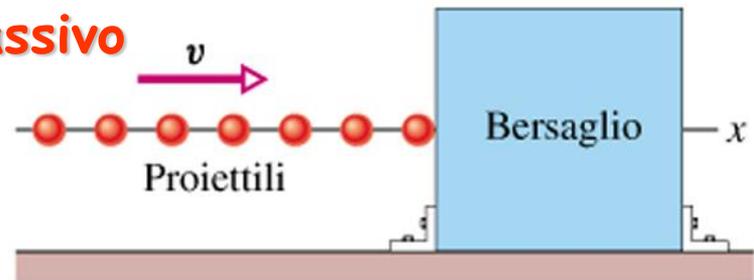
$$\left\{ \begin{array}{l} (v_{1i} + v_{1f}) = (v_{2f} + v_{2i}) \\ m_1(v_{1i} - v_{1f}) = m_2(v_{2f} - v_{2i}) \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} v_{1f} = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} v_{1i} + \frac{2m_2}{m_1 + m_2} v_{2i} \\ v_{2f} = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_{1i} + \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2} v_{2i} \end{array} \right.$$

Esempio: Serie di Urti su bersaglio massivo

Una serie di urti su un corpo equivale ad esercitare sul corpo una forza media che vale:

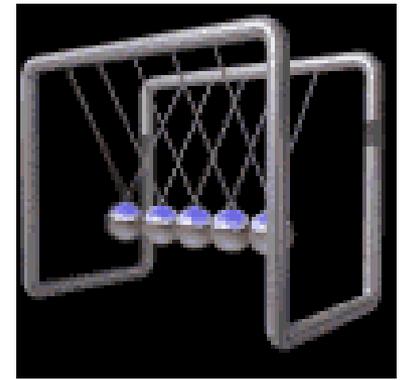
$$\bar{F} = \frac{J}{\Delta t} = -\frac{n \cdot \Delta p}{\Delta t} = -N \cdot \Delta p$$

Con N = numero di urti al secondo e $\Delta p = -2mv$



In quanto si può approssimare come ad un urto contro una parete essendo $m_{\text{bersaglio}} \gg m_{\text{proiettile}}$

Casi particolari di Urti Elastici



A) Masse uguali $m_1=m_2$ 

$$v_{1f} = v_{2i}$$

$$v_{2f} = v_{1i}$$

Ovvero le due particelle si scambiano le velocità

B) Seconda particella ferma $v_2=0$ 

$$v_{1f} = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} v_{1i} \quad e \quad v_{2f} = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_{1i}$$

Se le due particelle hanno massa uguale 

$$v_{1f} = 0 \quad e \quad v_{2f} \approx v_{1i}$$

La prima si ferma e parte la seconda

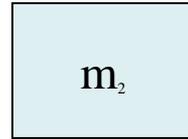
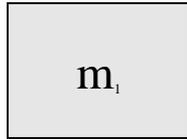
C) Bersaglio massiccio $m_2 \gg m_1$ 

$$v_{1f} \cong -v_{1i} + 2v_{2i} \quad v_{2f} = v_{2i} + \frac{2m_1}{m_2} \cdot v_{1i} \cong v_{2i}$$

Se $v_i=0$ si ha la condizione di "quasi rimbalzo"

D) Proiettile massiccio $m_1 \gg m_2$ 

$$v_{1f} \cong v_{1i} \quad v_{2f} = 2v_{1i} - v_{2i}$$

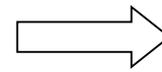


Calcoliamo la velocità di m_1 e m_2 nel sistema CM :

$$\vec{v}_{CM} = \frac{m_1 \vec{v}_1 + m_2 \vec{v}_2}{m_1 + m_2}$$

$$\vec{v}_1^* = \vec{v}_1 - \vec{v}_{CM} \Rightarrow \vec{v}_1^* = \frac{m_2(\vec{v}_1 - \vec{v}_2)}{m_1 + m_2}$$

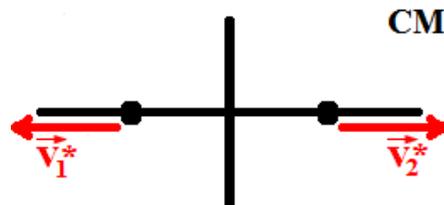
$$\vec{v}_2^* = \vec{v}_2 - \vec{v}_{CM} \Rightarrow \vec{v}_2^* = \frac{m_1(\vec{v}_2 - \vec{v}_1)}{m_1 + m_2}$$



$$\frac{\vec{v}_1^*}{m_2} = -\frac{\vec{v}_2^*}{m_1}$$

$$P_T^* = m_1 \vec{v}_1^* + m_2 \vec{v}_2^* = \frac{m_1 m_2 (\vec{v}_1 - \vec{v}_2)}{m_1 + m_2} + \frac{m_1 m_2 (\vec{v}_2 - \vec{v}_1)}{m_1 + m_2}$$

$$P_T^* = 0$$



$$E_K = \frac{1}{2} (m_1 + m_2) v_{CM}^2 + E_K^*$$

Energia del centro di massa

Energia nel sistema
centro di massa

$$E_K^* = \frac{1}{2} m_1 (v_1^*)^2 + \frac{1}{2} m_2 (v_2^*)^2$$

$$\Delta E_K^* = E_{K_{fin}}^* - E_{K_{in}}^*$$

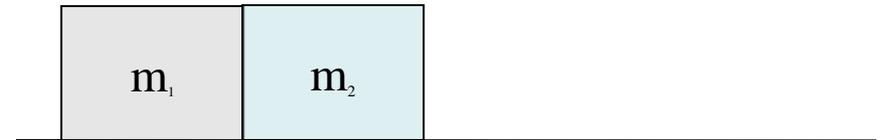
$$\Delta E_K^* = 0 \quad \text{urto} \quad \text{elastico}$$

$$\Delta E_K^* \neq 0 \quad \text{urto} \quad \text{anelastico}$$

$$\Delta E_K^* = -E_{K_{in}}^* \quad \text{urto} \quad \text{completamente} \quad \text{anelastico}$$



Sistema laboratorio



$$m_1 \vec{v}_{1in} + m_2 \vec{v}_{2in} = (m_1 + m_2) \vec{v}_{CM}$$

$$\vec{v}_{CM} = \frac{m_1 \vec{v}_1 + m_2 \vec{v}_2}{m_1 + m_2} = \text{cost}$$

$$E_{k_{fin}} = \frac{1}{2} (m_1 + m_2) v_{cm}^2$$

Sistema CM



$$m_1 \vec{v}_{1in}^* + m_2 \vec{v}_{2in}^* = 0$$

$$E_{k_{fin}}^* = 0$$

L'energia cinetica dei punti rispetto al CM viene trasformata in calore o deformazione.

Solo la parte dell'energia disponibile nel CM viene trasformata

$$Q = E_{k_{fin}} - E_{K_{in}} \quad (Q = \text{“Q” valore dell'urto})$$

$Q = 0$ collisione elastica

$Q < 0$ collisione anelastica di 1° tipo $E_{k_{fin}} < E_{k_{in}}$

$Q > 0$ collisione anelastica di 2° tipo $E_{k_{fin}} > E_{k_{in}}$

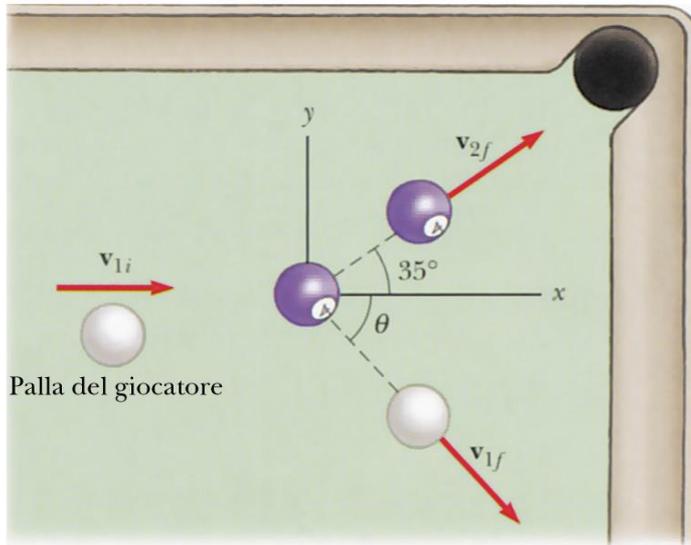
Ricordando che

$$E_k = \frac{P^2}{2m} \quad Q = \frac{P_{1_{fin}}^2}{2m_2} + \frac{P_{2_{fin}}^2}{2m_2} - \frac{P_{1_{in}}^2}{2m_1} - \frac{P_{2_{in}}^2}{2m_1}$$

Nel caso di un urto completamente anelastico
(anche detta “reazione di cattura”)

$$Q = -E_k^*$$

Urto in due dimensioni



$$\vec{P}_{in} = \vec{P}_{fin}$$

$$P(x)_{in} = P(x)_{fin}$$

$$P(y)_{in} = P(y)_{fin}$$

La quantità di moto è un vettore e si conserva per componenti

URTO ELASTICI in 2 Dimensioni

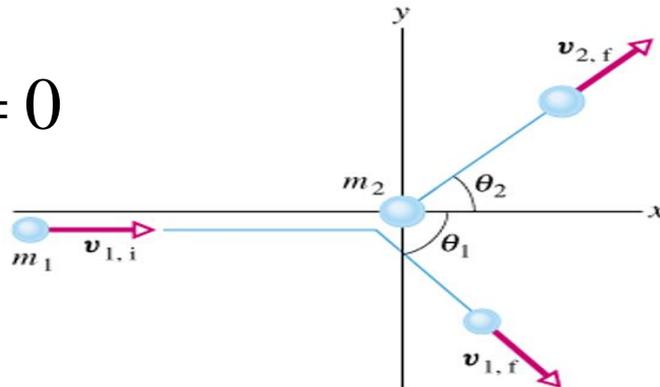
A) Conservazione quantità di moto

$$\begin{cases} m_1 v_{1x}^{in} + m_2 v_{2x}^{in} = m_1 v_{1x}^{fin} + m_2 v_{2x}^{fin} \\ m_1 v_{1y}^{in} + m_2 v_{2y}^{in} = m_1 v_{1y}^{fin} + m_2 v_{2y}^{fin} \end{cases}$$

B) Conservazione dell'Energia

$$K_{1i} + K_{2i} = K_{1f} + K_{2f}$$

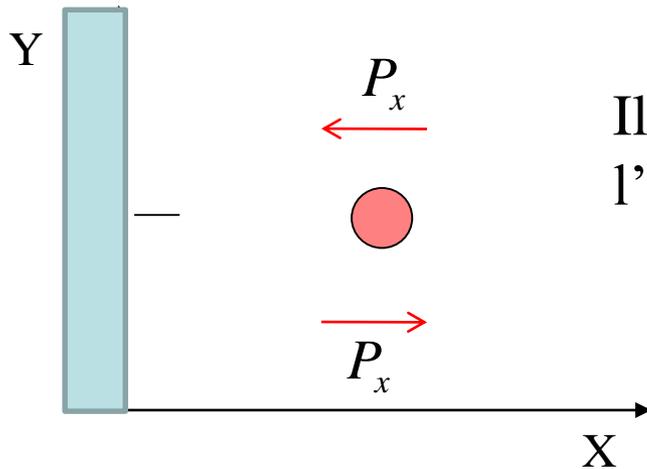
Ad Esempio: $v_2^{in} = 0$



$$\begin{cases} m_1 v_1^{in} = m_1 v_1^{fin} \cos \theta_1 + m_2 v_2^{fin} \cos \theta_2 \\ 0 = m_1 v_1^{fin} \sin \theta_1 + m_2 v_2^{fin} \sin \theta_2 \\ \frac{1}{2} m_1 v_{1,in}^2 = \frac{1}{2} m_1 v_{1,fin}^2 + \frac{1}{2} m_2 v_{2,fin}^2 \end{cases}$$

4 Incognite

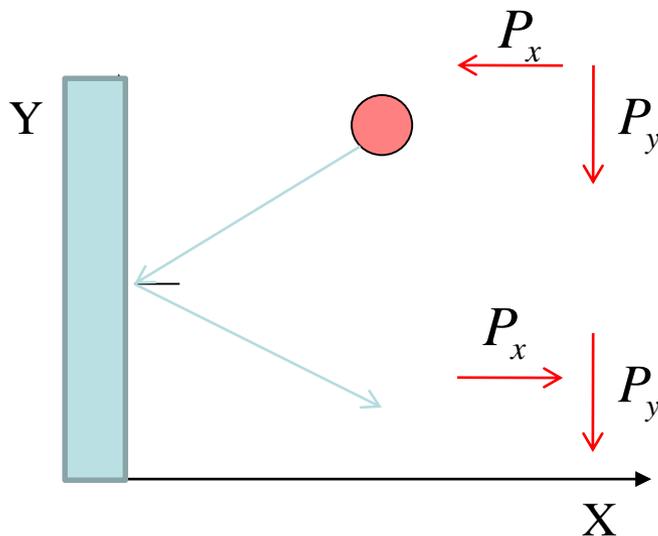
Essendoci solo 3 Equazione il problema non è risolvibile a meno che non si conosca un altro dato (ad Es. θ_1)



Il muro esercita una forza impulsiva durante l'urto: la quantità di moto non si conserva

$$mv_{xfin} - mv_{xin} = J_{reazione}$$

(Impulso della reazione)

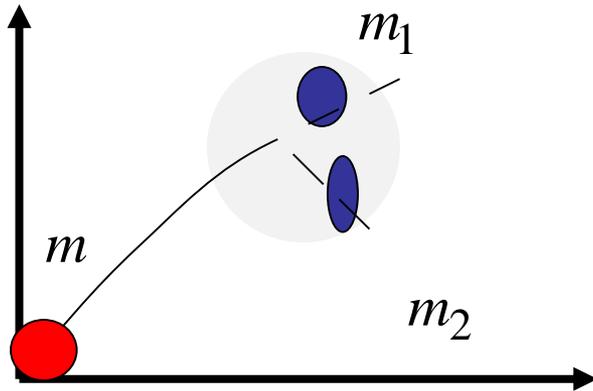


$$mv_{xfin} - mv_{xin} = J_{reazione}$$

$$mv_{yfin} - mv_{yin} = 0$$

P_y si conserva

Studiamo il caso $Q > 0$



Esplosione (decadimento)

$$\vec{P}_{in} = m\vec{v}$$

$$\vec{P}_{in} = \vec{P}_{fin}$$

$$\vec{P}_{fin} = m_1\vec{v}_1 + m_2\vec{v}_2$$

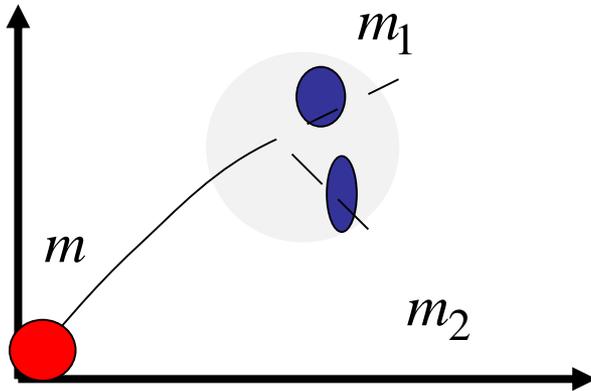
Nel sistema cm :

$$\vec{P}_{in}^* = 0 \quad \vec{P}_{fin}^* = 0 \quad \Longrightarrow \quad \vec{P}_{1in}^* = -\vec{P}_{2fin}^*$$

$$E_{kin}^* = 0 \quad E_{kfin}^* > 0$$

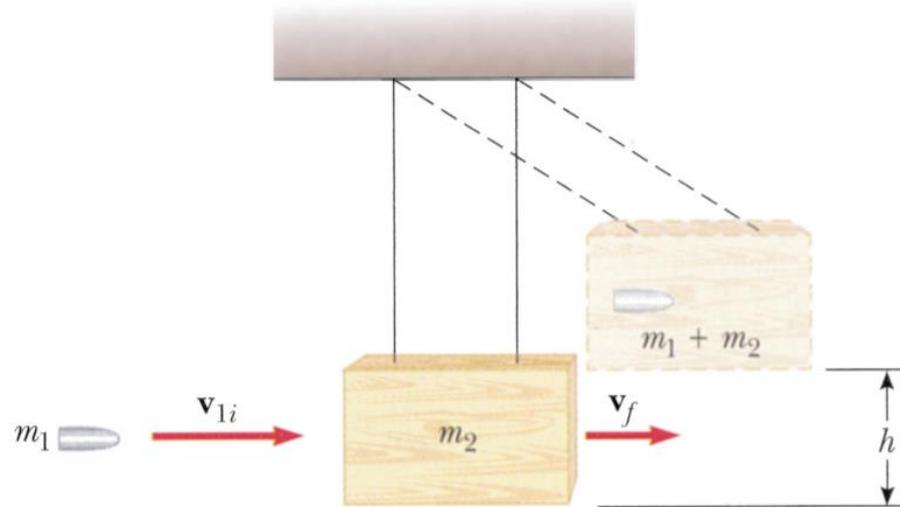
$$Q = E_{kfin}^* - E_{kin}^* > 0$$

La quantità di moto si conserva nelle sue componenti



$$\begin{cases} mv_x = m_1 v_{x_1} + m_2 v_{x_2} \\ mv_y = m v_{y_1} + m_2 v_{x_2} \end{cases}$$

La conservazione della quantità di moto si intende applicata ad un intervallo di tempo τ intorno all'istante dell'esplosione



Pendolo balistico

Esercizio 8.1: Il pendolo balistico era un dispositivo usato per misurare la velocità dei proiettili.

Assumendo che la massa del legno in figura sia $M=5.4$ kg, quella del proiettile che si arresta nel blocco di legno $m=9.5$ g, e che il pendolo si sollevi per una distanza verticale di $h=6.3$ cm, *determinare la velocità del proiettile prima della collisione.*

Risoluzione. Occorre suddividere il problema in due parti: (1) l'urto completamente anelastico tra proiettile e legno, e (2) l'innalzamento del blocco contro la forza di gravità.

Dopo l'urto, la velocità complessiva del blocco è $V=mv/(m+M)$. Per innalzamento, l'energia cinetica del sistema $[1/2 (m+M)V^2]$ si trasforma in energia potenziale gravitazionale $[(m+M)gh]$, da cui si ricava:

$$v = \frac{M + m}{m} \sqrt{2gh} = 630 \text{ m/s}$$

